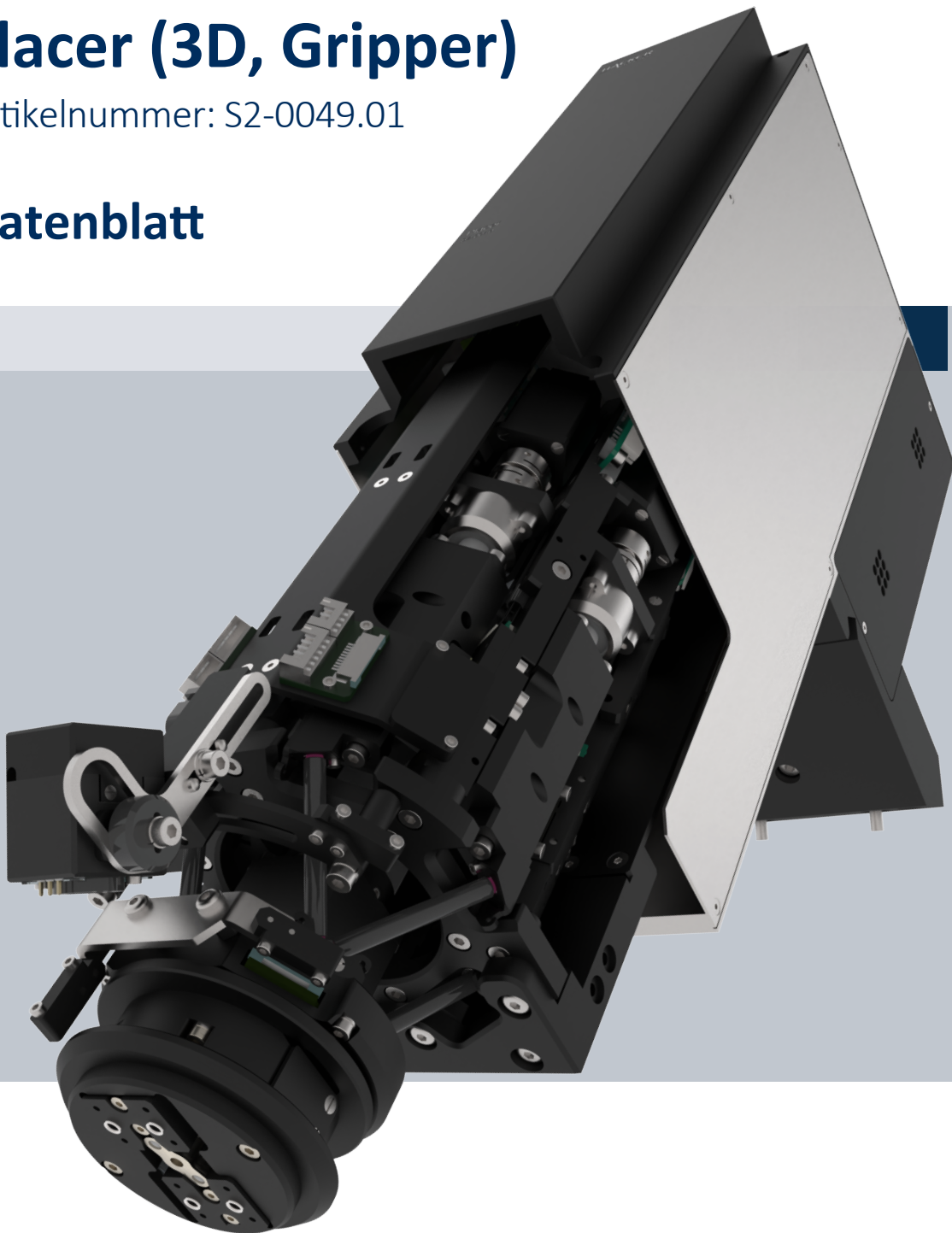


Placer (3D, Gripper)

Artikelnummer: S2-0049.01

Datenblatt



Bewegungsbereiche Hexapod

Parameter	Einheit	Wert	
		min	max
X	mm	-5,0	5
Y	mm	-5,0	5
Z	mm	-5,0	5
A RotZ	°	-10,0	10
B RotY	°	-8,0	8
C RotX	°	-8,0	8

Geschwindigkeiten Hexapod

	Einheit	Wert
v max translatorisch	mm/s	1,00
v max rotatorisch	°/s	2,85

Allgemeine Daten	Einheit	Wert
Gewicht	kg	10,50
Abmessungen (LxBxH)	mm	99 x 281 x 366
verstellbare Beobachtungskamera		
Pneumatikbremse		
weitere Produktgeschwister:		
	inkl. Vakuumschnittstelle	
	inkl. Druckluftschnittstelle	

Auflösungen

	Einheit	Wert
Schrittweite Hexapoden-Antriebe	nm	20,0
Schrittweite Z-Achsenantrieb	µm	1

Greifer

	Einheit	Wert
motorisierter mechanischer 2-Fingergreifer mit Greifdetektion		
Greifbreite	mm	8
max. zu tragendes Gewicht	g	400

Bewegungsbereiche Hauptkopf-Achsen

Parameter	Einheit	Wert
Z	mm	150,0
A	°	360,0

Parameter	Einheit	Wert
Geschwindigkeiten Z-Achse	mm/s	1800
Geschwindigkeiten A-Achse	U/s	2